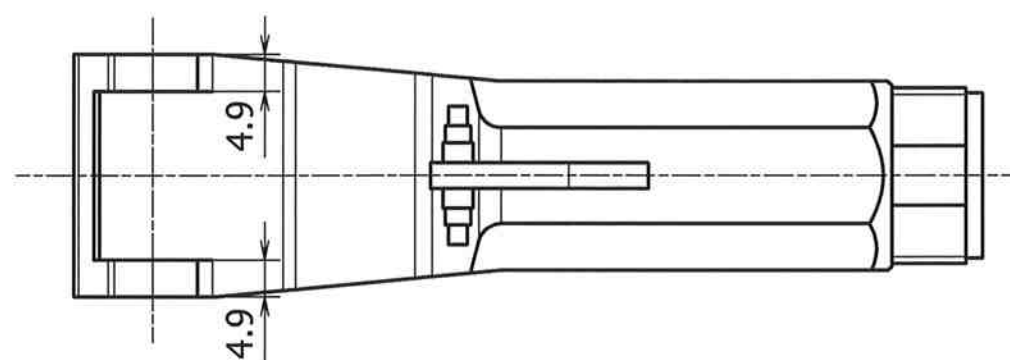
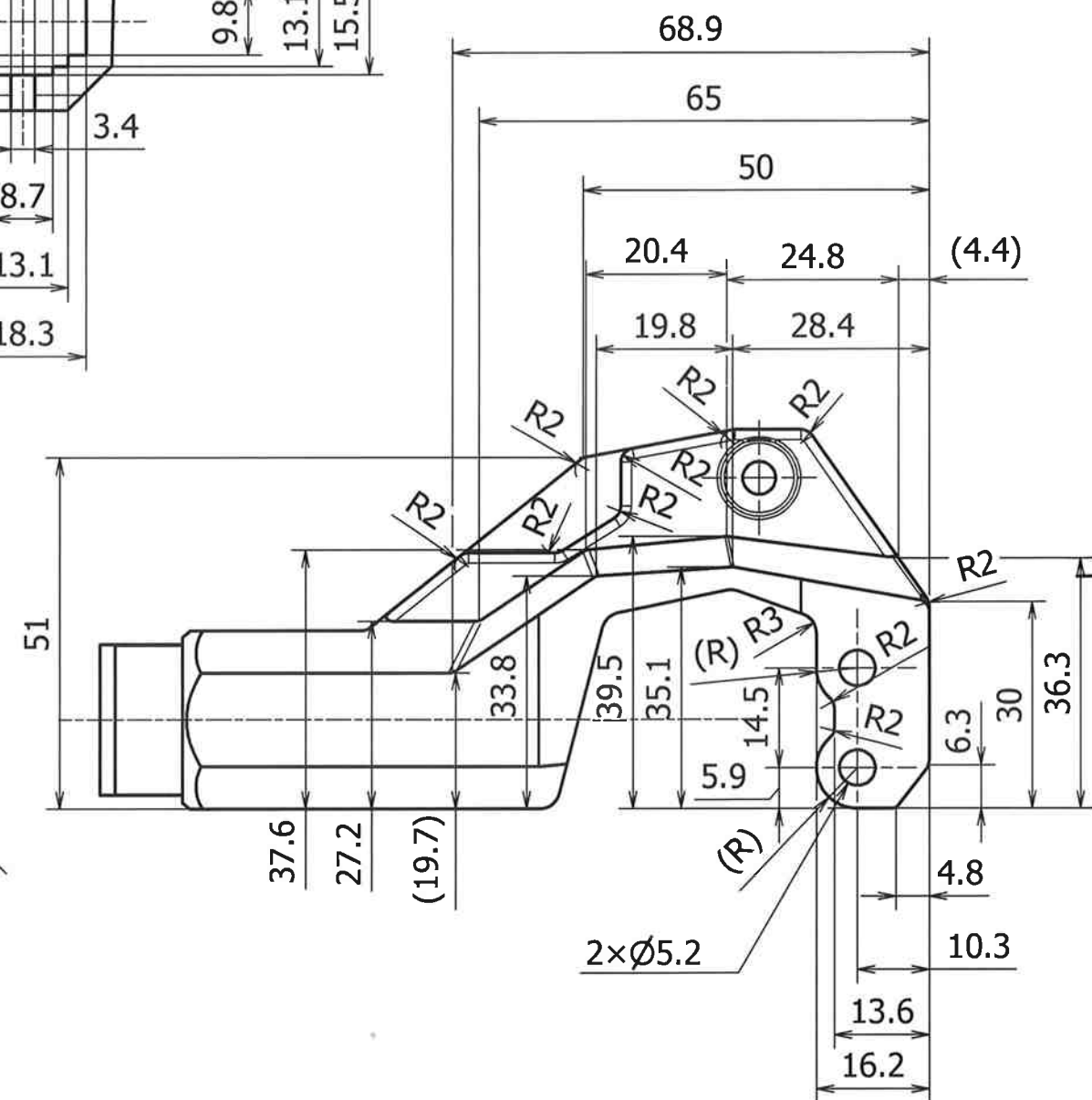
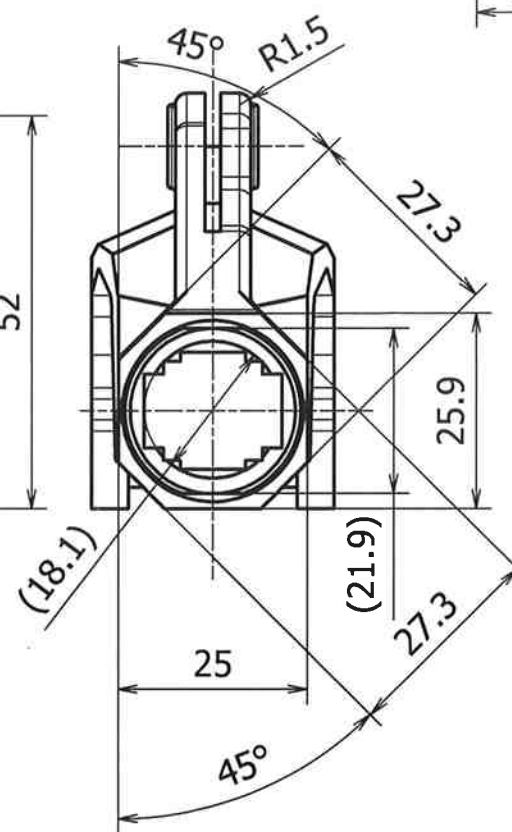
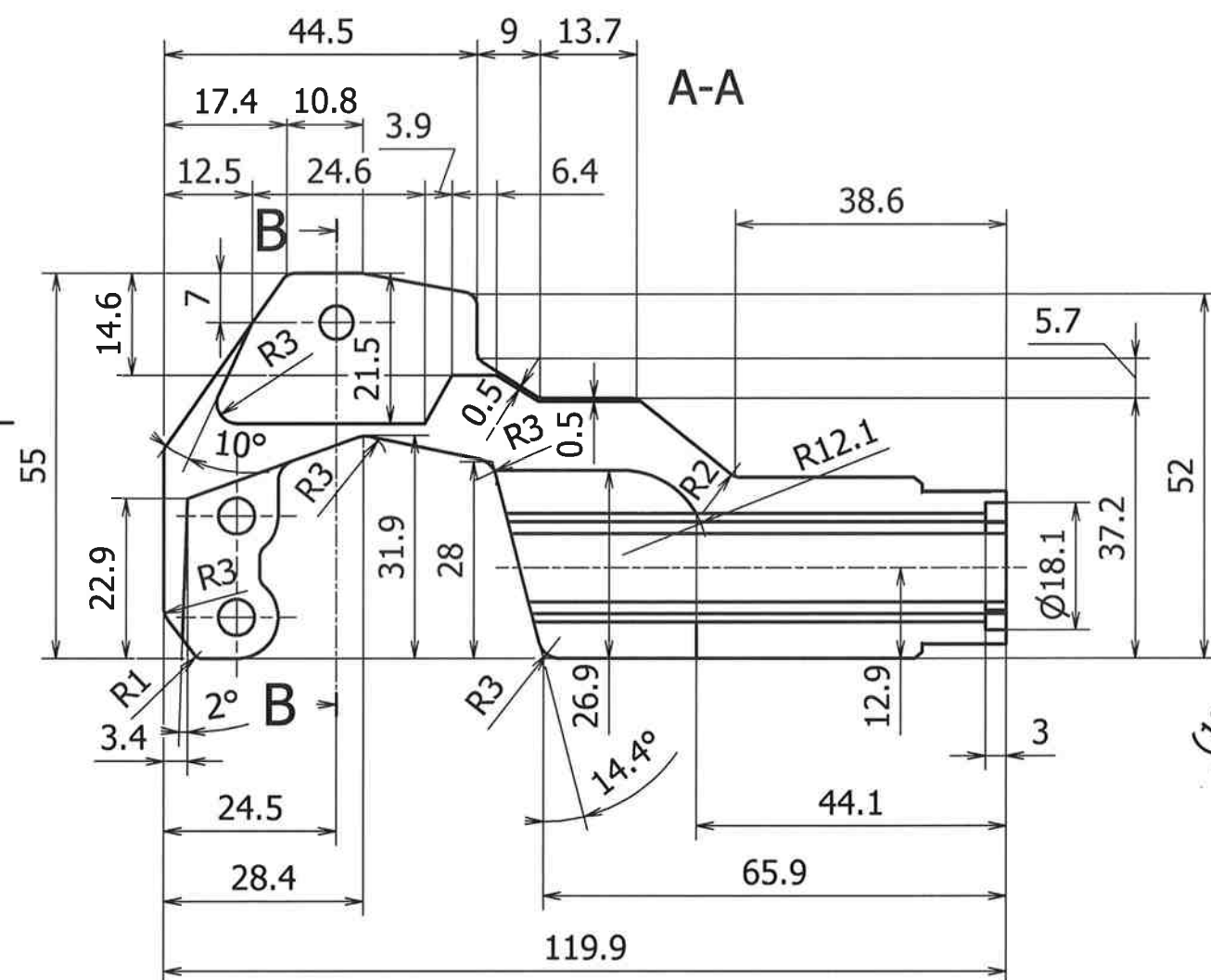
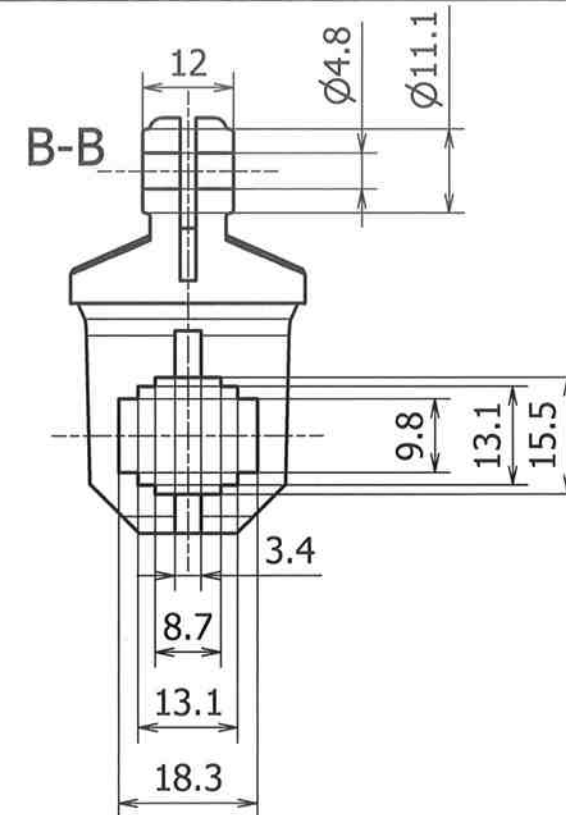
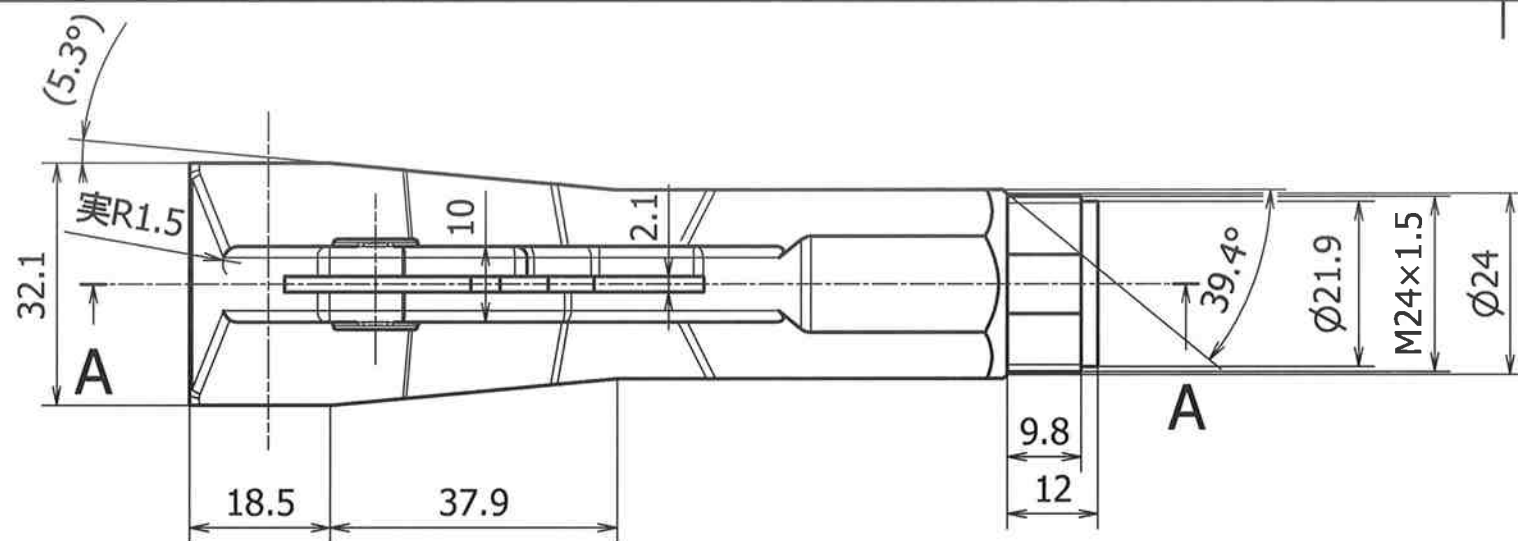




注記

- 1) 尺度 1 : 1
- 2) 鋳造部の指示のない角隅の丸みはR0.5とする。

受付
番号

16



16-3d_hontai.ipt iProperty

全般 概要 プロジェクト ステータス カスタム 保存 物理情報

ソリッド(S)
パーツ 更新(U)

材料(M)
Default クリップボードにコピー(C)

密度(D) 要求される精度(Q)
1.000 g/cm³ 低

一般的なプロパティ

		重心	
質量(S)	45.852 g (相対誤差 =)	X	-68.220 mm (相対誤差)
面積(B)	21823.098 mm ² (相対誤差)	Y	-0.045 mm (相対誤差)
体積(V)	45852.348 mm ³ (相対誤差)	Z	10.327 mm (相対誤差)

慣性プロパティ

慣性モーメント(P) グローバル(G) 重心(C)

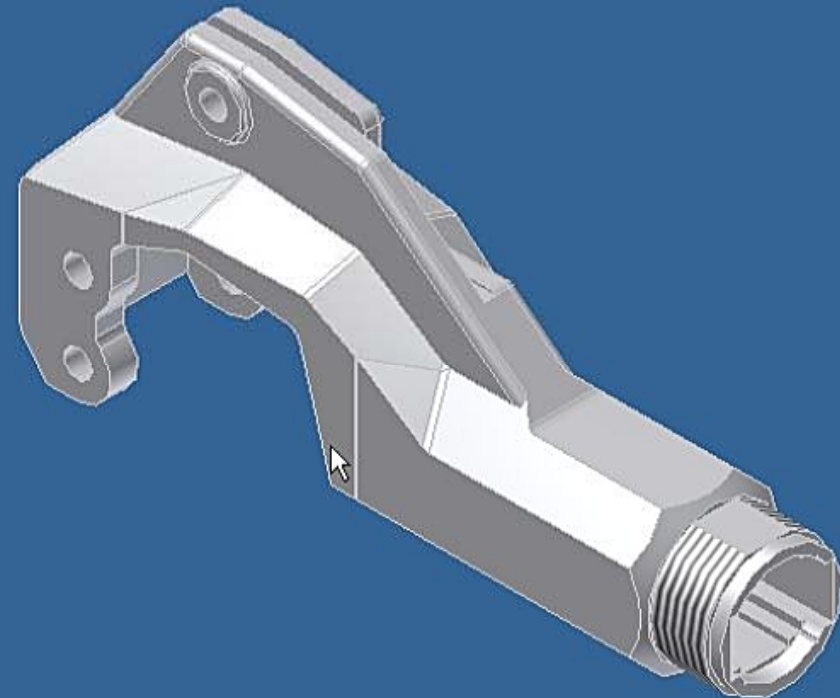
主慣性モーメント

I1	8761.901 g mm ²	I2	59656.304 g mm ²	I3	56684.715 g mm ²
----	----------------------------	----	-----------------------------	----	-----------------------------

主軸への回転

Rx	-0.81 deg (相対誤差)	Ry	-11.36 deg (相対誤差)	Rz	0.15 deg (相対誤差)
----	------------------	----	-------------------	----	-----------------

閉じる キャンセル 適用(A)





16-3d_kadoubu.ipt iProperty

全般 概要 プロジェクト ステータス カスタム 保存 物理情報

ソリッド(S)
パーツ 更新(U)

材料(M)
Default クリップボードにコピー(C)

密度(D) 要求される精度(Y)
1.000 g/cm³ 低

一般的なプロパティ

		重心	
質量(S)	5218 g (相対誤差 = 0)	X	34.469 mm (相対誤差 = 0)
面積(R)	4288.119 mm ² (相対誤差 = 0)	Y	0.000 mm (相対誤差 = 0)
体積(V)	5218.182 mm ³ (相対誤差 = 0)	Z	0.000 mm (相対誤差 = 0)

慣性プロパティ

慣性モーメント(P) グローバル(G) 重心(C)

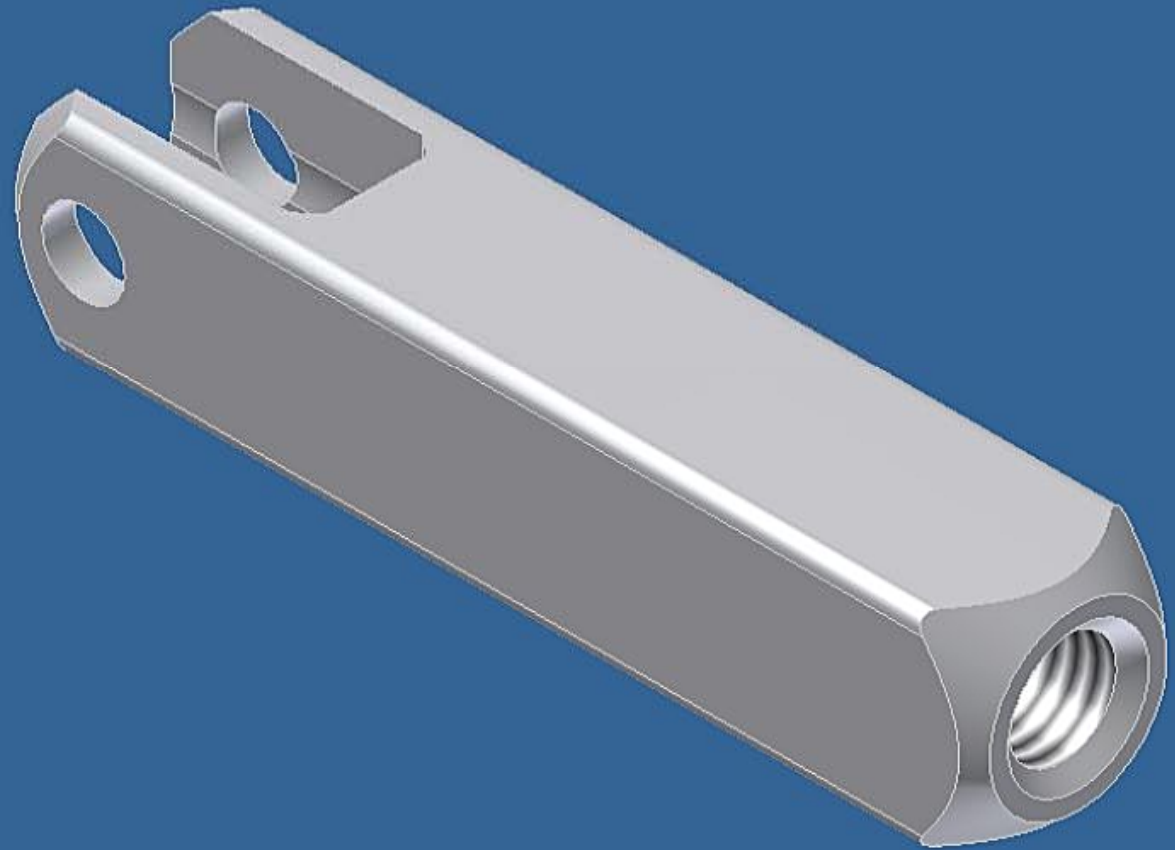
主慣性モーメント

I1	187.965 g mm ²	I2	1368.549 g mm ²	I3	1378.892 g mm ²
----	---------------------------	----	----------------------------	----	----------------------------

主軸への回転

Rx	0.00 deg (相対誤差 = 0)	Ry	0.00 deg (相対誤差 = 0)	Rz	0.00 deg (相対誤差 = 0)
----	---------------------	----	---------------------	----	---------------------

閉じる キャンセル 適用(A)





16-3d_neji.ipt iProperty

全般 概要 プロジェクト ステータス カスタム 保存 物理情報

ソリッド(S)
パーツ 更新(U)

材料(M)
Default クリップボードにコピー(C)

密度(D) 要求される精度(Y)
1.000 g/cm³ 低

一般的なプロパティ

重心

質量(S) 3.171 g (相対誤差 = 0) X -30.406 mm (相対誤差 =)
面積(R) 1944.821 mm² (相対誤差 =) Y 0.000 mm (相対誤差 =)
体積(V) 3170.760 mm³ (相対誤差 =) Z 0.000 mm (相対誤差 =)

慣性プロパティ

慣性モーメント(P) グローバル(G) 重心(C)

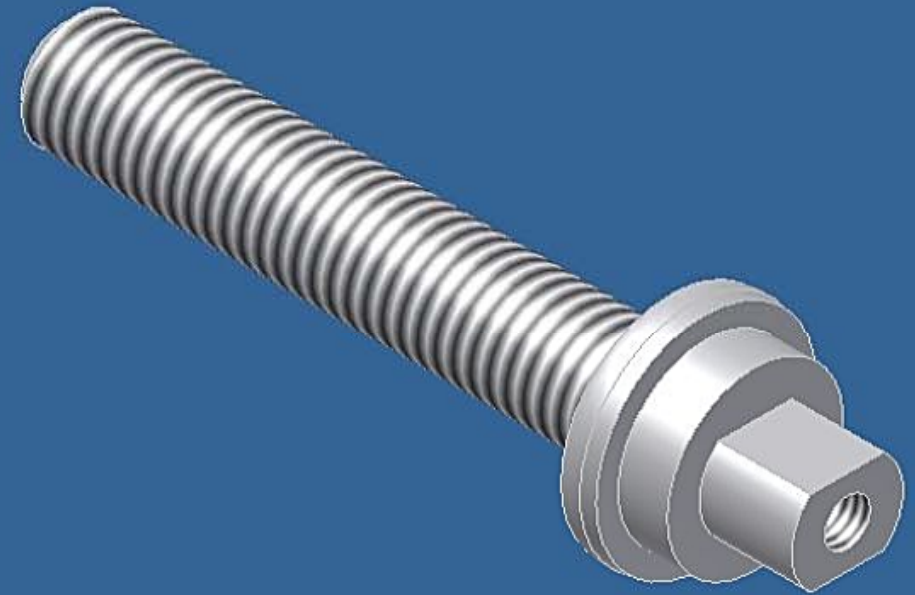
主慣性モーメント

I1 40.983 g mm² (相対誤差 =) I2 807.817 g mm² (相対誤差 =) I3 808.272 g mm² (相対誤差 =)

主軸への回転

Rx 0.00 deg (相対誤差 =) Ry 0.00 deg (相対誤差 =) Rz 0.00 deg (相対誤差 =)

閉じる キャンセル 適用(A)





16-3d_cap.ipt iProperty

全般 概要 プロジェクト ステータス カスタム 保存 物理情報

ソリッド(S)
パーツ 更新(U)

材料(M)
Default クリップボードにコピー(C)

密度(D) 1.000 g/cm³ 要求される精度(P) 低

一般的なプロパティ

重心

質量(S) 3.224 g (相対誤差 = 0) X -5.603 mm (相対誤差)

面積(B) 2911.060 mm² (相対誤差) Y -0.000 mm (相対誤差)

体積(V) 3224.434 mm³ (相対誤差) Z -0.000 mm (相対誤差)

慣性プロパティ

慣性モーメント(P) グローバル(G) 重心(C)

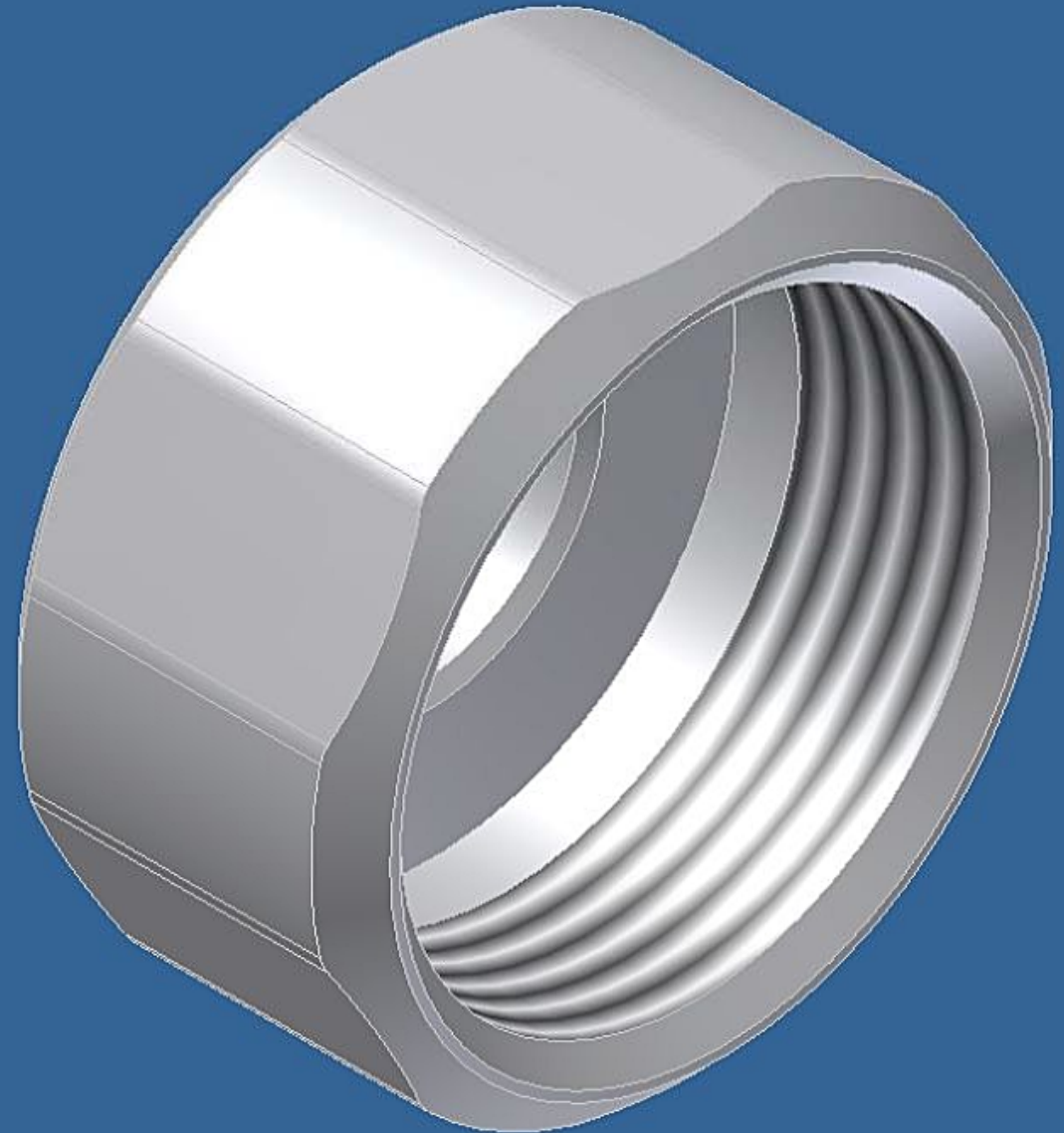
主慣性モーメント

I1 460.868 g mm² I2 282.540 g mm² I3 282.540 g mm²

主軸への回転

Rx 0.00 deg (相対誤差) Ry 0.00 deg (相対誤差) Rz 0.00 deg (相対誤差)

開じる キャンセル 適用(A)





16-3d_handle.ipt iProperty

全般 概要 プロジェクト ステータス カスタム 保存 物理情報

ソリッド(S)
パーツ 更新(U)

材料(M)
Default クリップボードにコピー(C)

密度(D) 要求される精度(V)
1.000 g/cm³ 低

一般的なプロパティ

重心

質量(S) 18.077 g (相対誤差 =) X -15.705 mm (相対誤差 =)

面積(B) 8532.442 mm² (相対誤差 =) Y 0.000 mm (相対誤差 =)

体積(V) 18077.381 mm³ (相対誤差 =) Z -0.000 mm (相対誤差 =)

慣性プロパティ

慣性モーメント(P) グローバル(G) 重心(C)

主慣性モーメント

I1 4207.744 g mm² I2 3386.358 g mm² I3 3386.893 g mm²

主軸への回転

Rx -3.67 deg (相対誤差 =) Ry 0.00 deg (相対誤差 =) Rz -0.00 deg (相対誤差 =)

閉じる キャンセル 適用(A)

