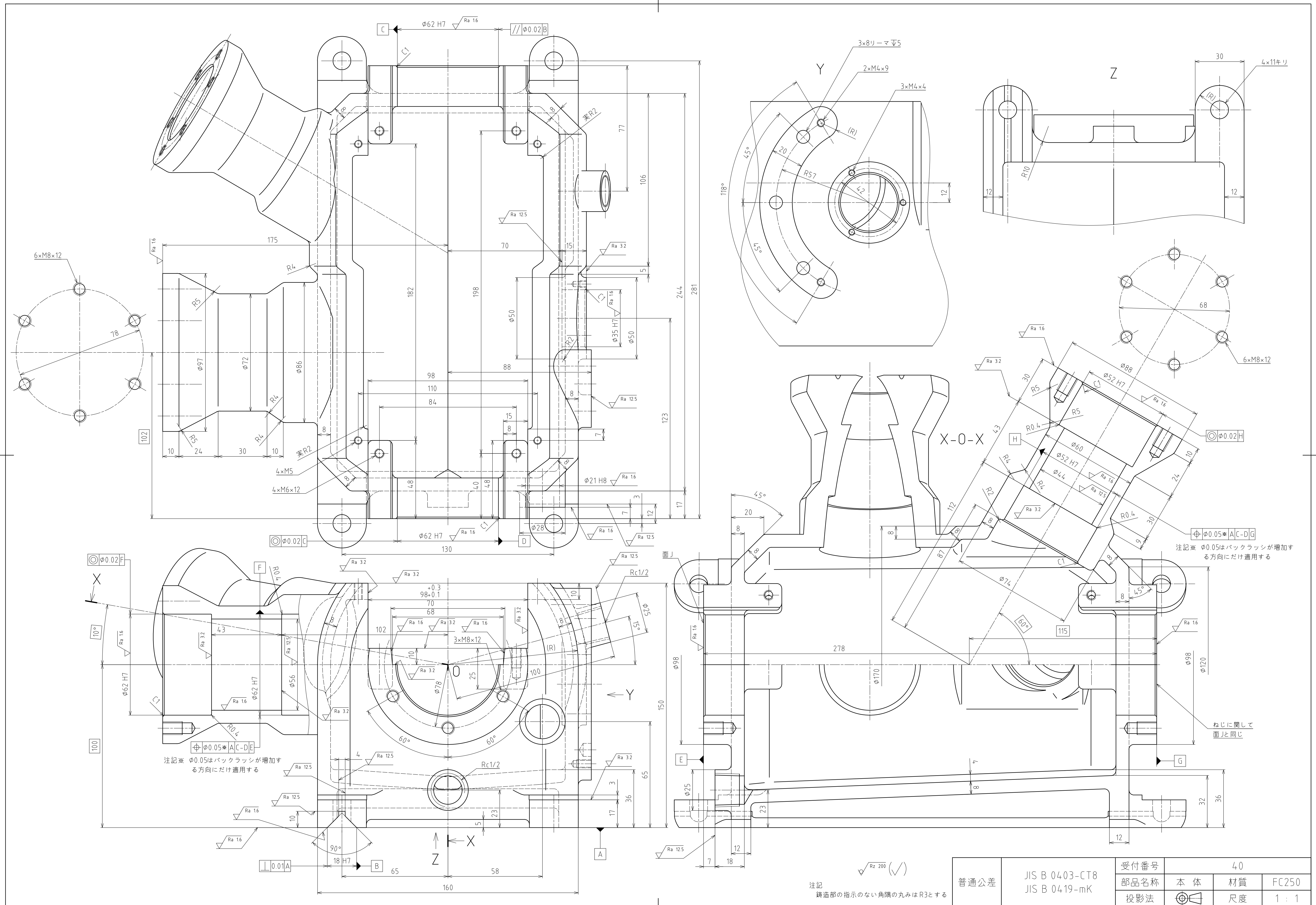
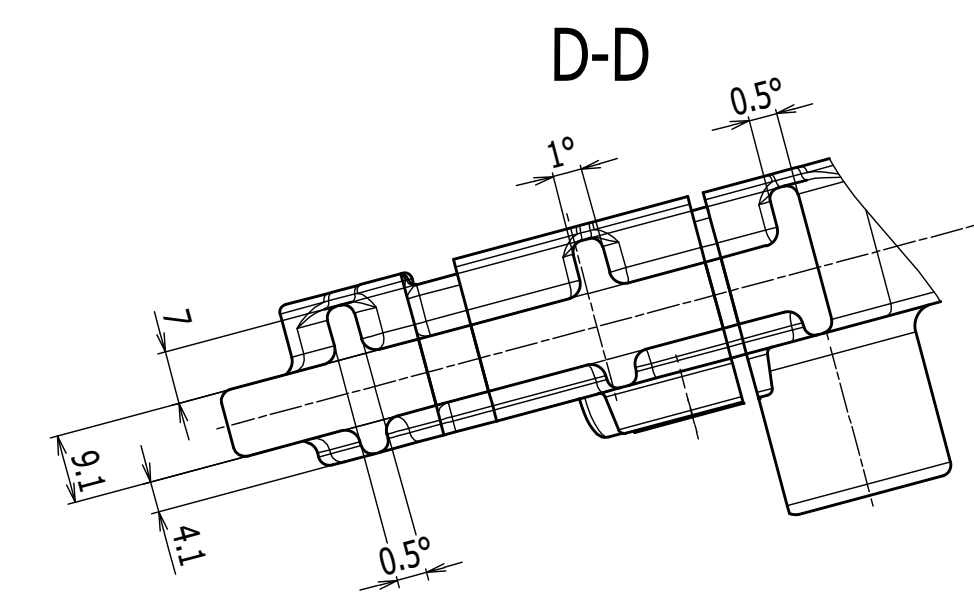
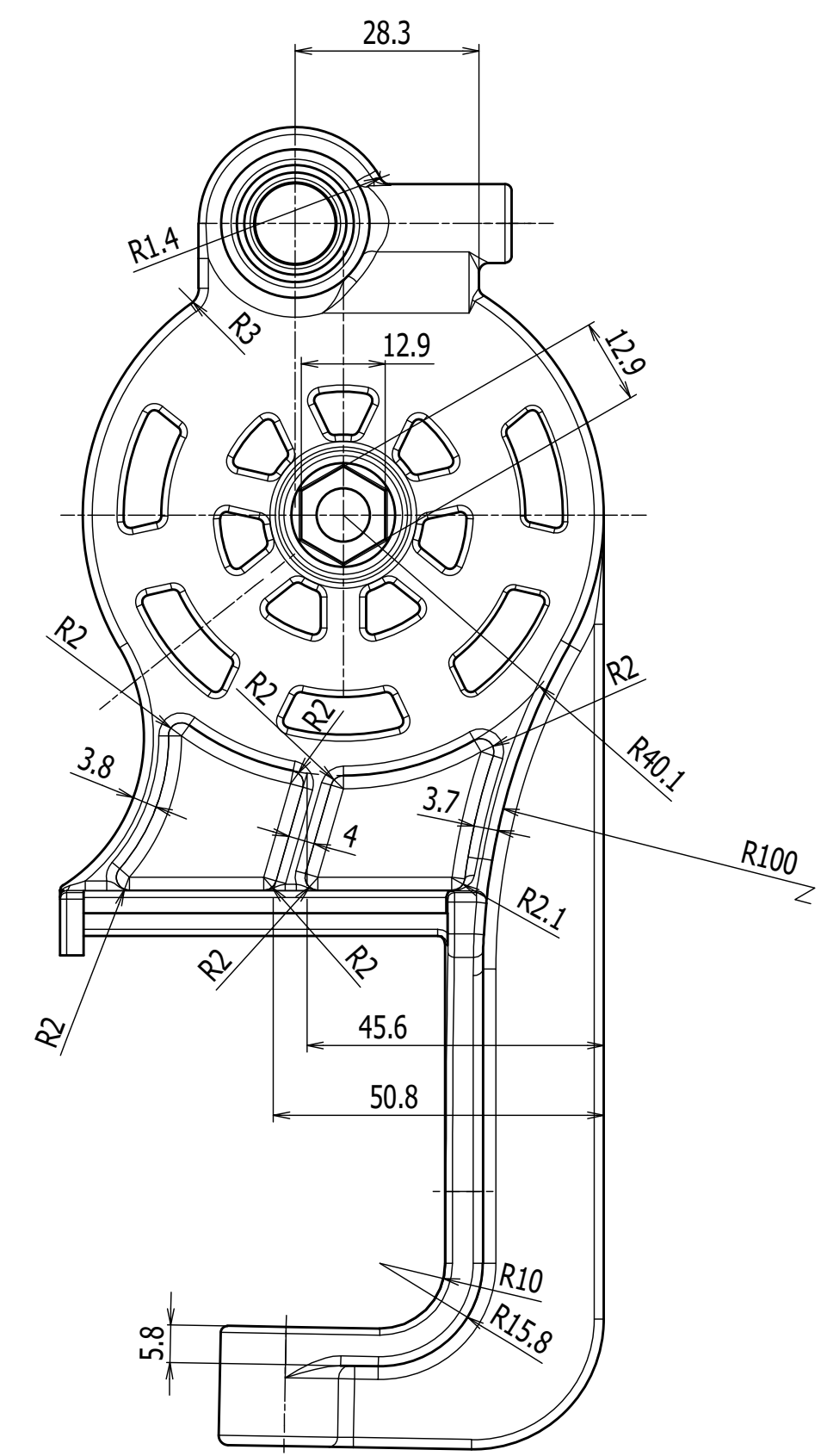
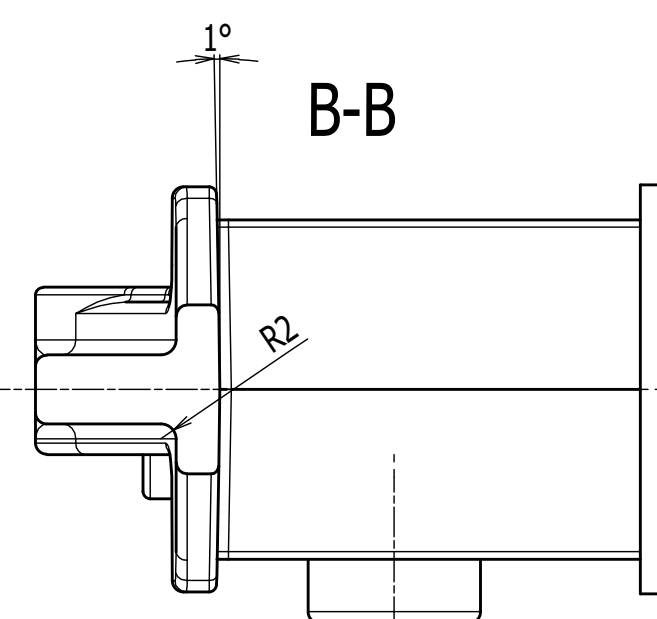
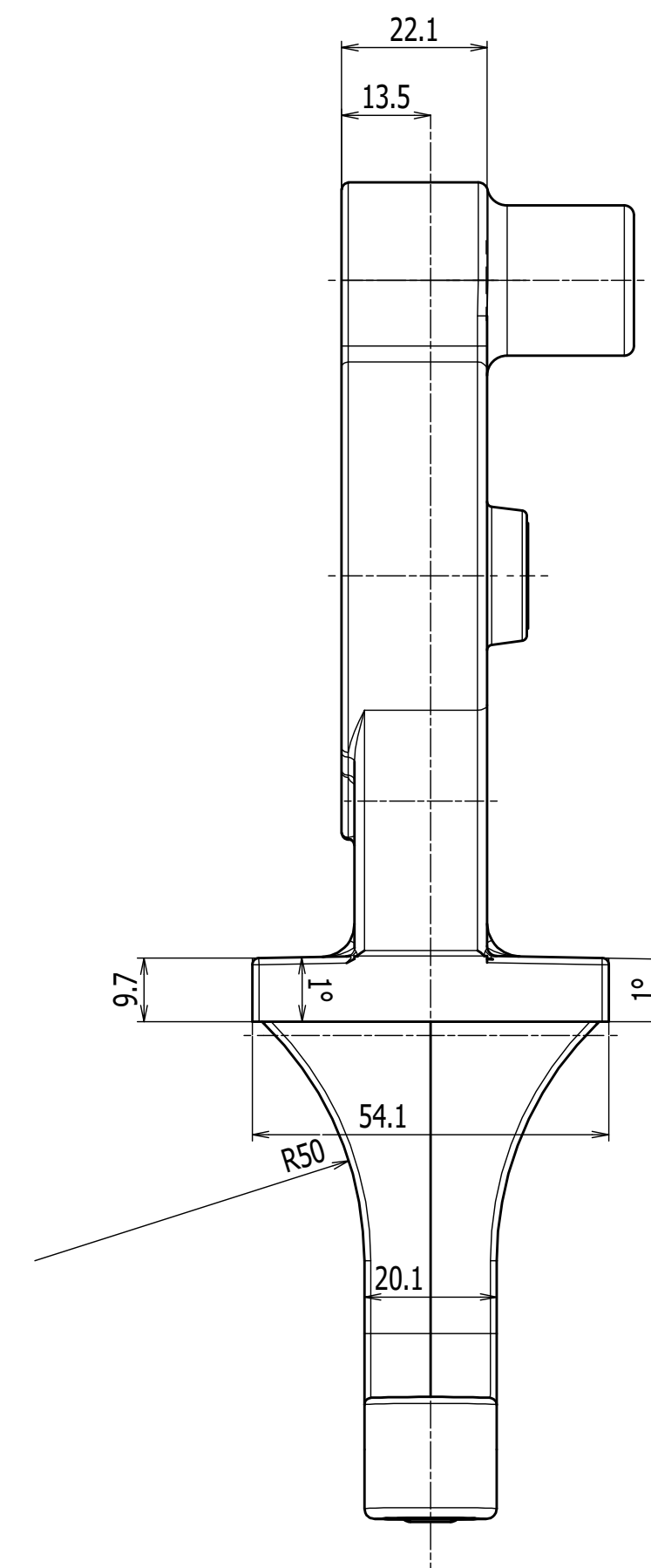
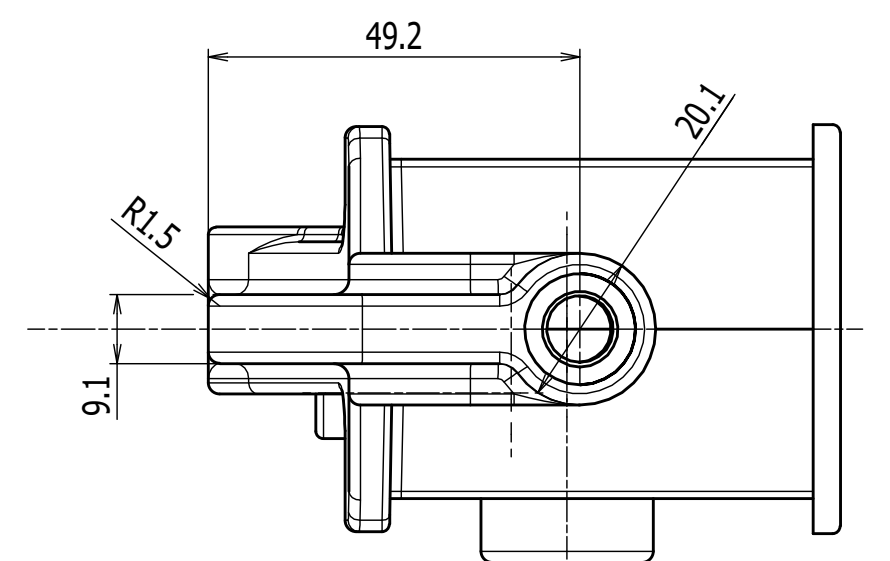
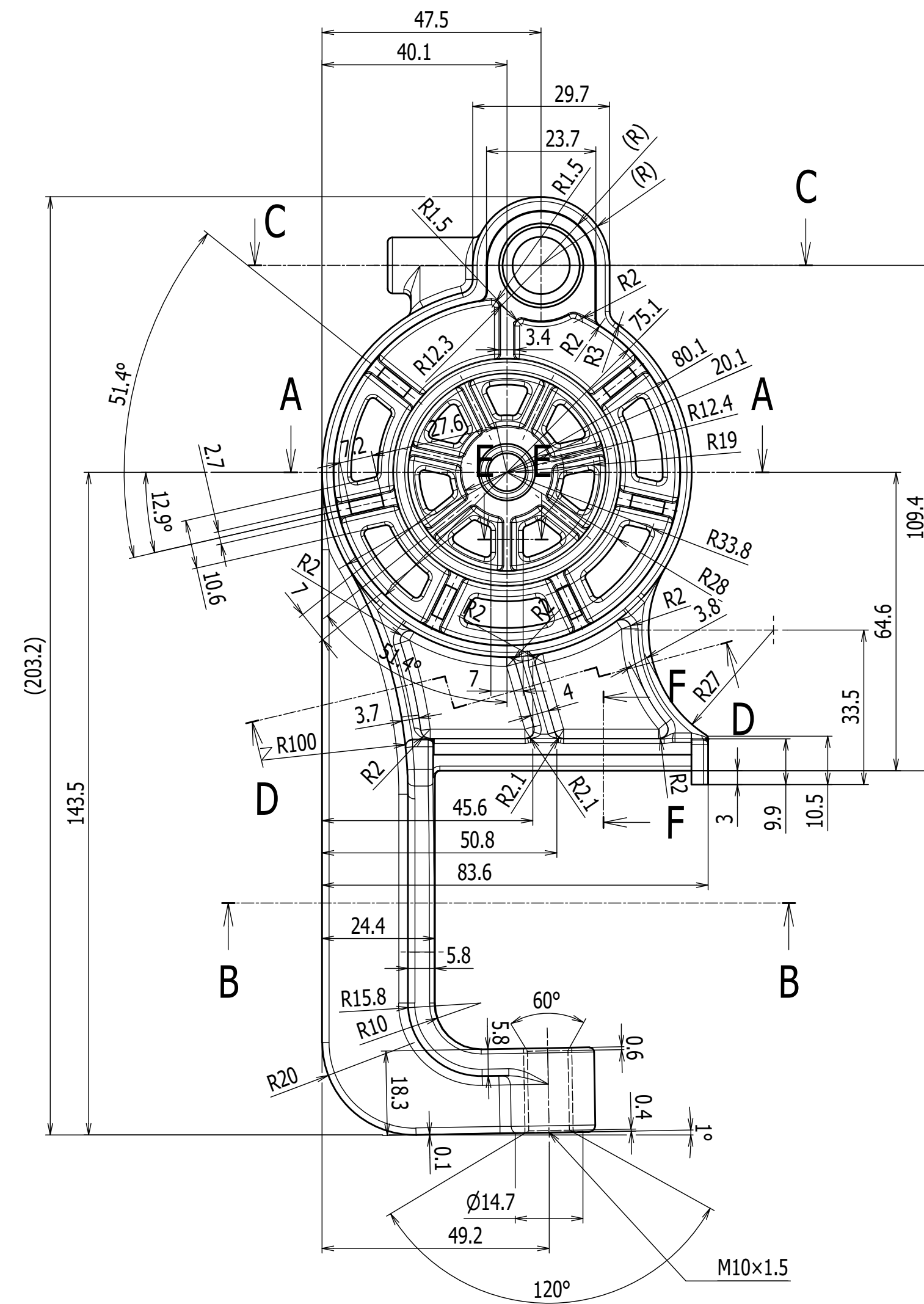
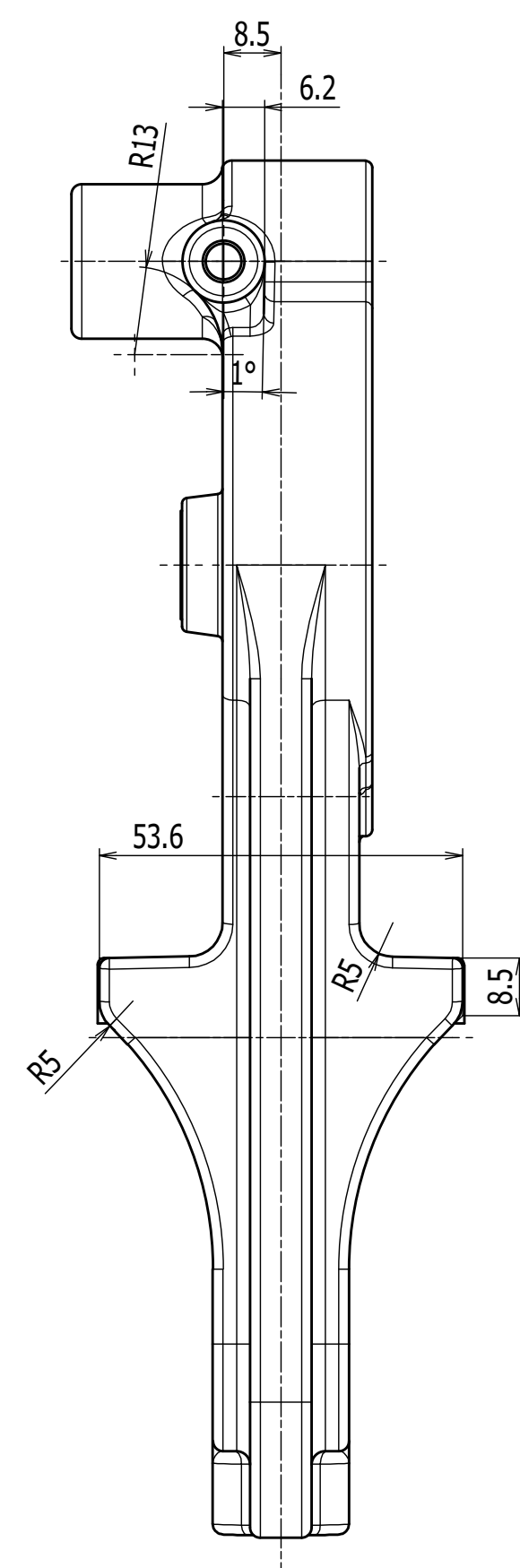
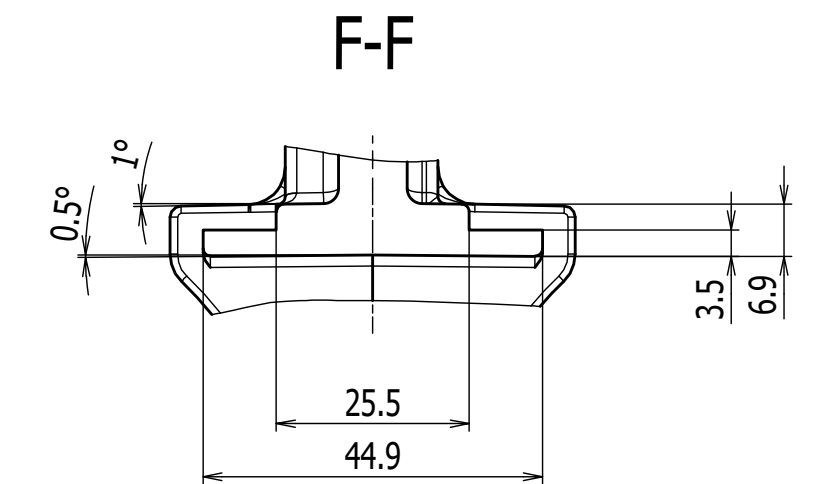
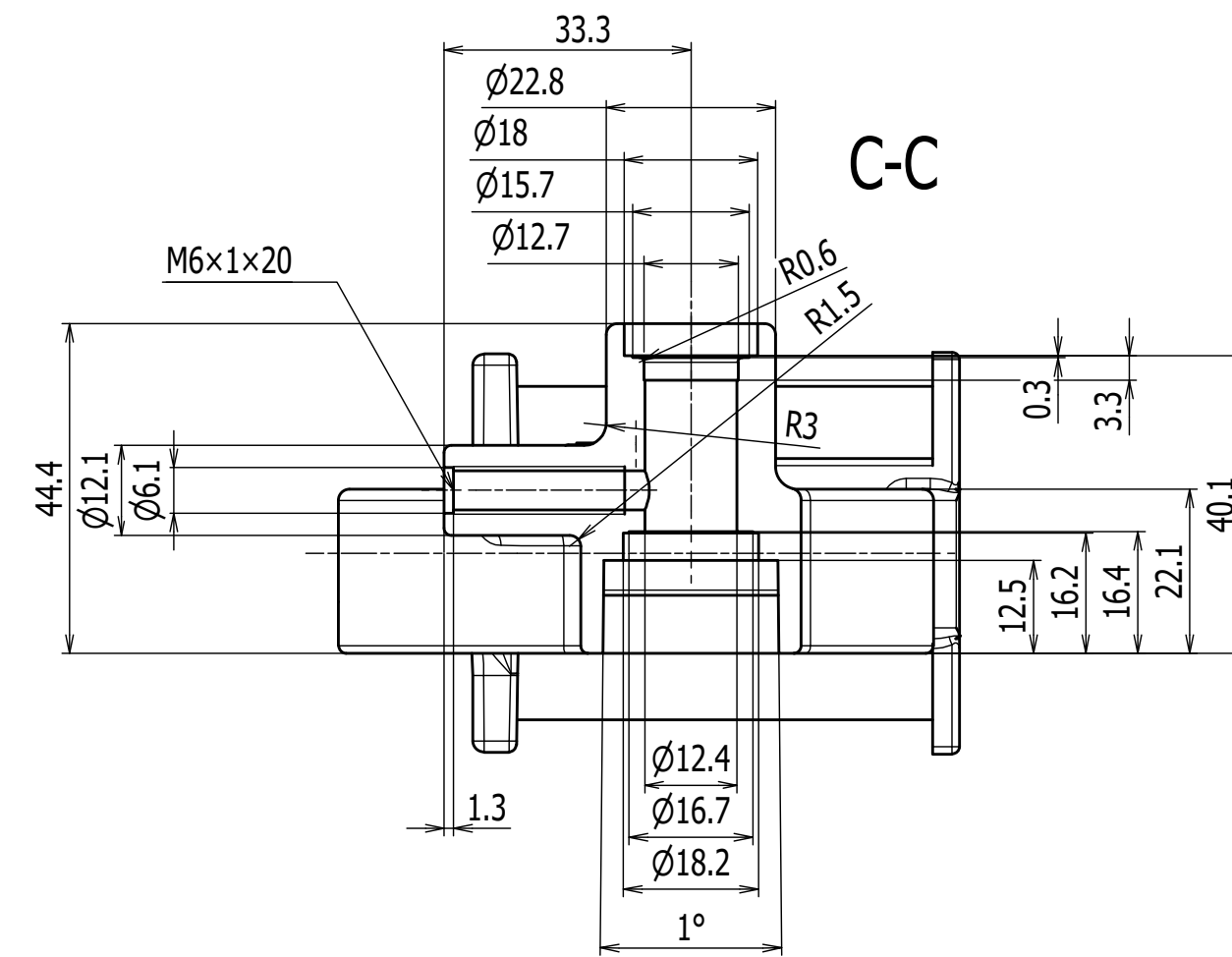
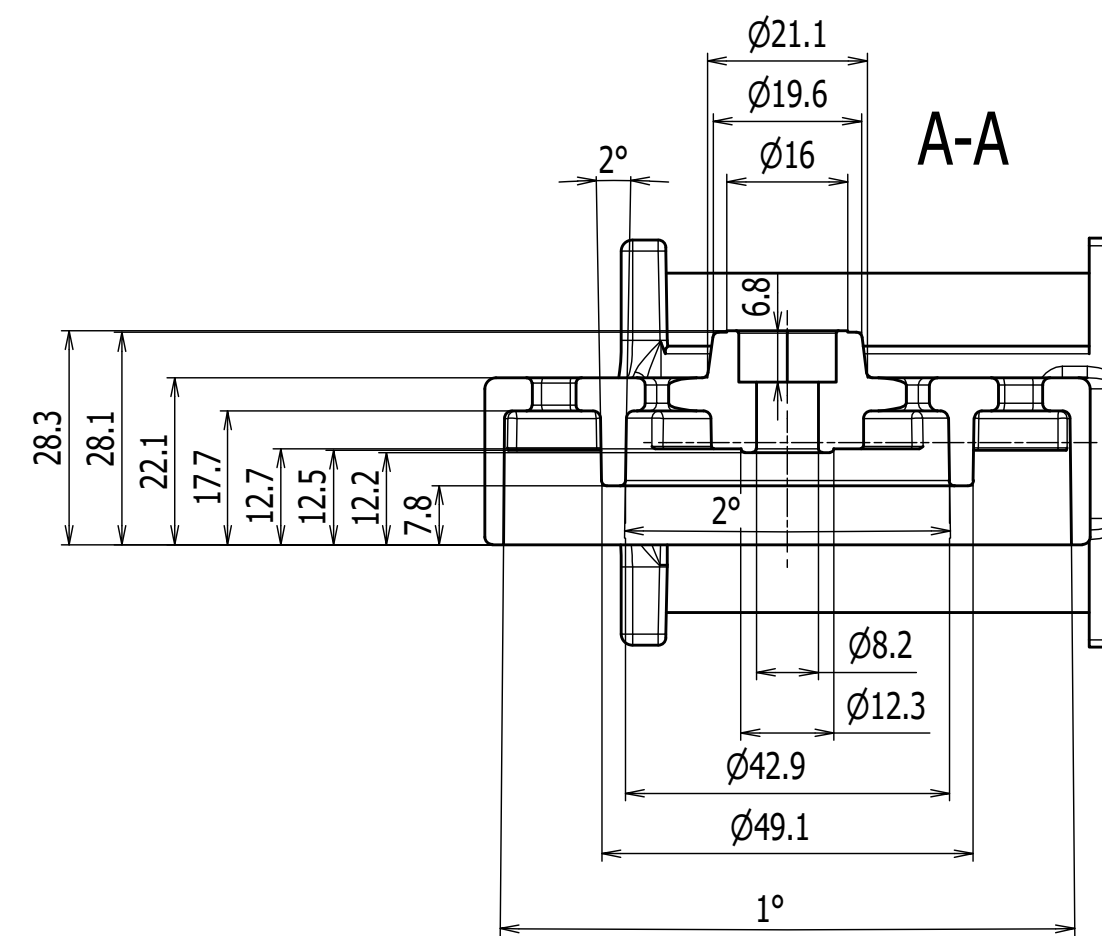
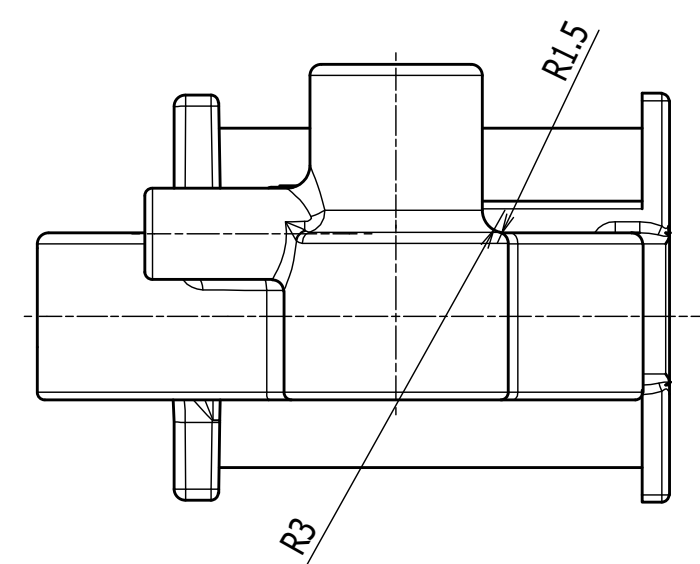
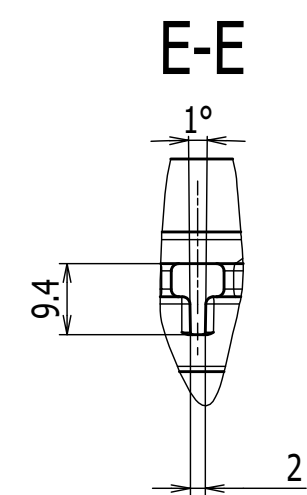




注記
鋳造部の指示のない角隅の丸みはR3とする

普通公差	JIS B 0403-CT8 JIS B 0419-mK	受付番号	40		
		部品名称	本 体	材質	FC250
		投影法		尺度	1 : 1



注記
指示のない角隅の丸みは R1 とする

投影法		尺度	1:1	受付 番号	40
-----	--	----	-----	----------	----

40-pr_assembly.iam iProperty

全般 概要 プロジェクト ステータス カスタム 保存 物理情報

材料(M)

更新(U)

密度(D) 要求される精度(Y) クリップボードにコピー(O)

1.001 g/cm³ 低

一般的なプロパティ

☐ ピード線を含む(I) ☐ 数量のオーバーライドを含む(I)

重心

質量(S) 163.018 g (相対誤差: 0.001) X -107.778 mm (相対誤差: 0.001)

面積(R) 80690.110 mm² (相対誤差: 0.001) Y -21.177 mm (相対誤差: 0.001)

体積(V) 162854.368 mm³ (相対誤差: 0.001) Z 4.027 mm (相対誤差: 0.001)

慣性プロパティ

慣性モーメント(P) グローバル(G) 重心(C)

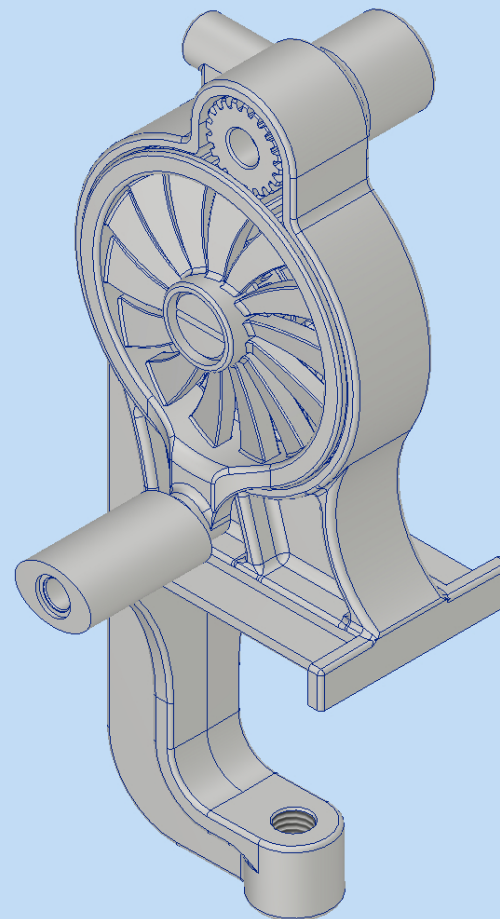
主慣性モーメント

I1 88177.162 g mm² I2 463983.619 g mm² I3 500896.062 g mm²

主軸への回転

Rx -2.13 deg (相対誤差: 0.001) Ry 2.09 deg (相対誤差: 0.001) Rz 6.13 deg (相対誤差: 0.001)

閉じる キャンセル 適用(A)



40-1.ipt iProperty

全般 概要 プロジェクト ステータス カスタム 保存 物理情報

ソリッド(S)
パーツ 更新(U)

材料(M)
一般 クリップボードにコピー(O)

密度(D) 要求される精度(Y)
1.000 g/cm³ 低

一般的なプロパティ

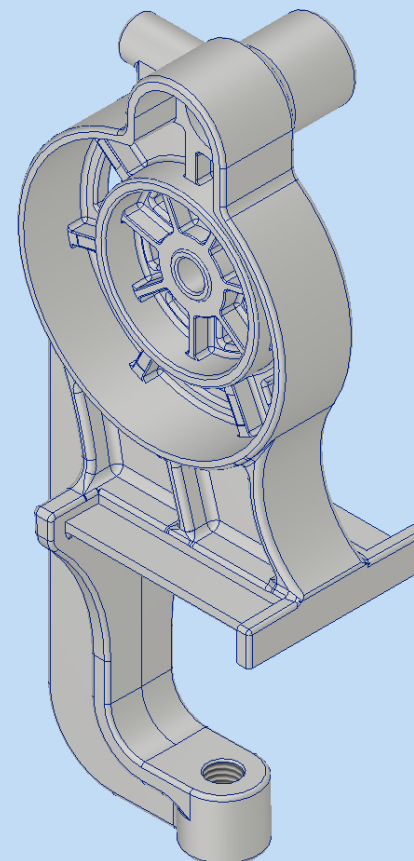
		重心
質量(S)	122.720 g (相対誤差: 0.00%)	X 39.204 mm (相対誤差: 0.00%)
面積(R)	51309.492 mm ² (相対誤差: 0.00%)	Y -3.359 mm (相対誤差: 0.00%)
体積(V)	122720.158 mm ³ (相対誤差: 0.00%)	Z -1.658 mm (相対誤差: 0.00%)

慣性プロパティ

慣性モーメント(P)	グローバル(G)	重心(C)
主慣性モーメント		
I1 61765.163 g mm ⁴	I2 366298.206 g mm ⁴	I3 413439.619 g mm ⁴
主軸への回転		
Rx -0.23 deg (相対誤差: 0.00%)	Ry 2.40 deg (相対誤差: 0.00%)	Rz 6.26 deg (相対誤差: 0.00%)

*この値は、ユーザがオーバーライドした質量や体積を反映しません

閉じる キャンセル 適用(A)



40-2.ipt iProperty

全般

概要

プロジェクト

ステータス

カスタム

保存

物理情報

ソリッド(S)

パーツ

更新(U)

材料(M)

一般

クリップボードにコピー(O)

密度(D)

1.000 g/cm³

要求される精度(Y)

低

一般的なプロパティ

質量(S)

22.110 g (相対誤差 =)

X

-0.000 mm (相対誤差 =)

面積(R)

17819.190 mm² (相対誤差 =)

Y

2.858 mm (相対誤差 =)

体積(V)

22110.320 mm³ (相対誤差 =)

Z

-4.355 mm (相対誤差 =)

慣性プロパティ

慣性モーメント(P)

グローバル(G)

重心(C)

主慣性モーメント

I1 10103.437 g mm²

I2 7685.428 g mm²

I3 17287.453 g mm²

主軸への回転

Rx -2.99 deg (相対誤差 =)

Ry 0.00 deg (相対誤差 =)

Rz 0.00 deg (相対誤差 =)

*この値は、ユーザがオーバーライドした質量や体積を反映しません

?

閉じる

キャンセル

適用(A)

